

Кафедра №13

«УТВЕРЖДАЮ»

Руководитель направления

Долж. К.Т.Н. Дюц

Должность, уч. степень, звание

В.К. Пономарев

(подпись)

«29» 05 2020 г.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

«Инерциальные навигационные системы»
(Название дисциплины)

Код направления	24.05.06
Наименование направления	Системы управления летательными аппаратами
Наименование направленности	Приборы систем управления летательных аппаратов
Форма обучения	очная

Лист согласования рабочей программы дисциплины

Программу составил(а)

Долж. К.Т.Н. Дюц

Должность, уч. степень, звание

А.И. Панферов
инициал, фамилия

Программа одобрена на заседании кафедры № 13
«29» 05 2020 г. протокол № 7

Заведующий кафедрой № 13

К.Т.Н.

Должность, уч. степень, звание

Н.А. Овчинникова
инициал, фамилия

Ответственный за ОП 24.05.06(01)

Долж. К.Т.Н. Дюц

Должность, уч. степень, звание

В.К. Пономарев
инициал, фамилия

Заместитель директора института (факультета) № 1 по методической работе

ассистент

Должность, уч. степень, звание

В.Е. Таратун
инициал, фамилия

Дисциплина «Инерциальные навигационные системы» входит в вариативную часть образовательной программы подготовки студентов по направлению «24.05.06 «Системы управления летательными аппаратами» - направленность «Пилотаж систем управления летательных аппаратов». Дисциплина реализуется кафедрой №13.

Квалификация выпускника – специалист.

Целью преподавания дисциплины « «Инерциальные навигационные системы» является получение студентами необходимых сведений по принципиальным аспектам построения и алгоритмам функционирования автономных инерциальных навигационных систем

Дисциплина нацелена на формирование у выпускника профессиональных компетенций:

ПК-1 «способность осуществлять сбор, обработку, анализ и систематизацию научно-технической информации по теме исследования, выбор методик и средств решения задач»;

ПК-2 «способность самостоятельно выполнять теоретические, лабораторные и натурные исследования и эксперименты для решения конкурентоспособных научно-исследовательских и производственных задач с использованием современной аппаратуры»;

Программой дисциплины предусмотрены следующие виды контроля: текущий контроль успеваемости, промежуточная аттестация в форме экзамена.

Общая трудоемкость освоения дисциплины составляет 4 зачетных единицы, 144 часа. Язык обучения по дисциплине «русский».

1. Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине

1.1. Цели преподавания дисциплины

Целью преподавания дисциплины « Инерциальные навигационные системы» является получение студентами необходимых сведений по принципиальным аспектам построения и алгоритмам функционирования автономных и комплексированных инерциальных навигационных систем.

1.2. Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине, соответствующих с планируемым результатам освоения образовательной программы

В результате освоения дисциплины студент должен обладать следующими компетенциями:

ПК-1 «способность осуществлять сбор, обработку, анализ и систематизацию научно-технической информации по теме исследования, выбор методик и средств решения задач»;

знать – методы сбора, обработки, и систематизации научно-технической информации по направлению подготовки, в том числе с использованием компьютерных технологий;

уметь - самостоятельно анализировать и систематизировать полученную информацию, владеть навыками - выбора методик и средств решения научно-исследовательских и практических задач;

иметь опыт деятельности – в решении задач анализа структур и ошибок инерциальных систем навигации;

ПК-2 «способность самостоятельно выполнять теоретические, лабораторные и натурные исследования и эксперименты для решения конкурентоспособных научно-исследовательских и производственных задач с использованием современной аппаратуры»;

знать - решения конкурентоспособных научно-исследовательских и производственных задач

уметь -самостоятельно выполнять теоретические, лабораторные и натурные исследования и эксперименты

владеть навыками - использования современной аппаратуры

иметь опыт деятельности – в решении конкурентоспособных научно-исследовательских и производственных задач с использованием современной аппаратуры;

2. Место дисциплины в структуре ОП

Дисциплина базируется на знаниях, ранее приобретенных студентами при изучении следующих дисциплин:

- Математика;
- Физика;
- Теоретическая механика;
- Аналитическая механика;
- Теория гироскопов и гиростабилизаторов;
- Гирополетные приборы и системы;
- Основы теории пилотажно-навигационных комплексов;
- Основы моделирования приборов и систем;
- Цифровые системы управления и обработки информации;
- Основы теории управления;

- Технические средства навигации и управления движением;
- Расчет и синтез гироскопов;
- Знания, полученные при изучении материала данной дисциплины, имеют как самостоятельное значение, так и используются при изучении других дисциплин;
- Системы управления летательными аппаратами;
- Обработка навигационной информации.

3. Объем дисциплины в Экзамен. час

Данные об общем объеме дисциплины, трудоемкости отдельных видов учебной работы по дисциплине представлены в таблице 1

Таблица 1 – Объем и трудоемкость дисциплины

Вид учебной работы	Всего	Трудоемкость по семестрам	
		№9	№9
1	2		3
Общая трудоемкость дисциплины, ЭЭ/(час)	4/144	4/144	4/144
Аудиторные занятия, всего час,	51	51	51
<i>В том числе</i>			
лекции (Л), (час)	34		34
Практические/семинарские занятия (ПЗ), (час)			
лабораторные работы (ЛР), (час)	17		17
курсовой проект (работа) (КП, КР), (час)			
Экзамен, (час)	36		36
<i>Самостоятельная работа, всего (час)</i>	<i>57</i>		<i>57</i>
Вид промежуточной аттестации:	Экз.		Экз.

4. Содержание дисциплины

4.1. Распределение трудоемкости дисциплины по разделам и видам занятий

Разделы и темы дисциплины и их трудоемкость приведены в таблице 2.

Таблица 2 – Разделы, темы дисциплины и их трудоемкость

Разделы, темы дисциплины	Лекции (час)	ПЗ (час)	ЛР (час)	КП (час)	СРС (час)	Семестр 9	
Раздел 1. Принципиальные основы инерциального метода счисления	6		4		4		4
Раздел 2. Автономные платформенные инерциальные	8		4				15

системы навигации (ИСН)					
Раздел 3. Модели ошибок автономных платформенных ИНС	6	4			15
Раздел 4. Принципы построения бесплатформенных инерциальных систем	8	4			15
Раздел 5. Начальная выставка и калибровка ИНС	6	1			8
Итого в семестре:	34	17			57
Итого:	34	17	0		57

4.2. Содержание разделов и тем лекционных занятий

Содержание разделов и тем лекционных занятий приведено в таблице 3.

Таблица 3 - Содержание разделов и тем лекционных занятий

Номер раздела	Название и содержание разделов и тем лекционных занятий
1	Принципиальные основы инерциального метода счисления Инерциальный способ определения координат местоположения объекта Инерциальная навигация на плоской поверхности. Навигация на сферической Земле. Маятник, не возмущаемый ускорениями точки подвеса. Период Шулера. Акселерометр. Особенности измерения ускорения. Фигура Земли. Географические координаты
2	Автономные платформенные инерциальные системы навигации (ИСН) Виды координат. Принципы построения ИНС. ИНС полуаналитического типа. ИНС геометрического типа. Классификация платформенных ИСН. Уравнения, функциональные и структурные схемы ИНС.
3	Модели ошибок автономных платформенных ИНС Методики получения моделей ошибок ИНС. Методические и инструментальные составляющие ошибок ИНС. Уравнения ошибок инерциальных навигационных систем. Определение при помощи ИНС ориентации корпуса объекта.
4	Принципы построения бесплатформенных инерциальных систем (ВИНС) ВИНС с акселерометрами и ДУС. ВИНС с углами Эйлера-Крылова. ВИНС с направляющими косинусами Уравнение Пуассона Кватернионы. Кватернионные матрицы. Кинематическое Уравнение для кватерниона. Анализ алгоритмов ВИНС.

	Структурные схемы БИНС. Моделирование работы БИНС.
5	Начальная выставка, коррекция и калибровка ИНС. Методы начальной выставки. Общая постановка задачи коррекции. Краткий обзор методов оптимального и субоптимального оценивания линейных систем. Калибровка и выставка инерциальных навигационных систем. Основные виды навигационной информации, дополняемой по отношению к инерциальной. Формирование сигналов коррекции.

4.3. Практические (семинарские) занятия
Темы практических занятий и их трудоемкость приведены в таблице 4.
Таблица 4 – Практические занятия и их трудоемкость

№ п/п	Темы практических занятий	Формы практических занятий	Трудоемкость, (час)	№ раздела дисциплины
Учебным планом не предусмотрено				

4.4. Лабораторные занятия
Темы лабораторных занятий и их трудоемкость приведены в таблице 5.
Таблица 5 – Лабораторные занятия и их трудоемкость

№ п/п	Наименование лабораторных работ	Трудоемкость, (час)	№ раздела дисциплины
Семестр 9			
1	Экспериментальная оценка смещений нуля ЧЭ ИБ БИММ на ДУС	2	3
2	Изучение дискретных алгоритмов задачи «рубой» начальной выставки БИНС на ДУС	2	3
3	Камеральная обработка данных стендовых испытаний ИБ на ДП по дискретным алгоритмам работы БИНС с использованием пакета Matlab (Simulink)	4	4
4	Исследование модели инерциального построителя вертикали	2	1
5	Исследование демпфированных режимов инерциального построителя вертикали	2	2
6	Исследование ошибок автономной платформенной ИНС методом моделирования	2	3
7	Исследование ошибок комплексной ИНС с коррекцией по скорости	3	4
Всего:		17	

4.5. Курсовое проектирование (работа)

Учебным планом не предусмотрено

4.6. Самостоятельная работа студентов Виды самостоятельной работы и ее трудоемкость приведены в таблице 6.

Таблица 6 Виды самостоятельной работы и ее трудоемкость

Вид самостоятельной работы	Всего, час	Семестр 9, час
1	2	3
Самостоятельная работа, всего	57	57
изучение теоретического материала дисциплины (ТО)	40	40
курсовое проектирование (КП, КР)		
расчетно-графические задания (РГЗ)		
выполнение реферата (Р)		
Подготовка к текущему контролю (ТК)	17	17
домашнее задание (ДЗ)		
контрольные работы заочников (КРЗ)		

5. Перечень учебно-методического обеспечения для самостоятельной работы обучающихся по дисциплине (модулю); Учебно-методические материалы для самостоятельной работы студентов указаны в пп. 8-10.

6. Перечень основной и дополнительной литературы

6.1. Основная литература

Перечень основной литературы приведен в таблице 7.

Таблица 7 – Перечень основной литературы

Шифр	Библиографическая ссылка / URL адрес	Количество экземпляров в библиотеке
629.7 Ф88	Инерциальные системы навигации. Автономные платформенные системы [Текст] : лекции / Северов Л.А., Сазонов А.В.; Ленингр. ин-т авиал. приборостроения. - Л. : [б и.], 1983. - 56 с.	49
629.7.05 А65	Теория инерциальной навигации. Автономные системы / В. Д. Андреев. - М.:	2

	Наука. 1966. - 579 с.	
	Матвеев В. В. Инерциальные навигационные системы: Учебное пособие. Изд-во ТулГУ. 2012.-199 с. http://www.tulitrx.com/file/1102702/	
	Инерциальные навигационные системы морских объектов. Лукьянов Д.П., Судостроение. 1989. -184 с., http://seatacker.ru/viewtopic.php?t=422	
629.7 М 33	Основы построения бесплатформенных инерциальных навигационных систем: учебное пособие / В. В. Матвеев, В. Я. Распопов ; ред. В. Я. Распопов ; ГИЦ РФ - ЦНИИ "Электроприбор" - науч. изд. - СПб. : Изд-во ГИЦ РФ - ЦНИИ "Электроприбор", 2009. - 278 с.	1
629.7 М 59	Микросистемы ориентации беспилотных летательных аппаратов [Текст] / Р. В. Алагуев [и др.] ; ред. В. Я. Распопов - М.: Машиностроение, 2011. - 184 с	6

6.2. Дополнительная литература

Перечень дополнительной литературы приведен в таблице 8.

Таблица 8 – Перечень дополнительной литературы

Шифр	Библиографическая ссылка/ URL адрес	Количество экземпляров в библиотеке
621.396.9 А73	Анучин О.Н., Емельяниев Г.И. Интегрированные системы ориентации и навигации для морских подвижных объектов. Санкт - Петербург, Издательство "Государственный Научный Центр Российской Федерации", 1999 год - 357 стр. http://www.tulitrx.com/file/126419/	3
629.76/.78 С29	Селезнев, В. П. Основы космической навигации [Текст] / В. П. Селезнев. - 2-е изд., испр. - М.: ЛИБРОКОМ, 2012. - 479 с.	18
629.7.05 А65	Теория инерциальной навигации. Корректируемые системы [Текст] / В. Д. Андреев. - М.: Наука, 1967. - 647 с.	4

7. Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети ИНТЕРНЕТ, необходимых для освоения дисциплины

Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети ИНТЕРНЕТ, необходимых для освоения дисциплины приведен в таблице 9.

Таблица 9 – Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети ИНТЕРНЕТ, необходимых для освоения дисциплины

URL адрес	Наименование
http://www.gnimgi.ru/index.php/publications/navigation-and-gidrodgraphy	Журнал "Навигация и гидрография"
http://avia.gnizd.ru/	Журнал "Авиакосмическое приборостроение"
http://www.mai.ru/science/ru/du/published.php	Журнал "Грудь МАИ"

8. Перечень информационных технологий, используемых при осуществлении образовательного процесса по дисциплине

8.1. Перечень программного обеспечения

Перечень используемого программного обеспечения представлен в таблице 10.

Таблица 10 – Перечень программного обеспечения

№ п/п	Наименование
1	Операционная система Microsoft Windows
2	Программный продукт МАТЛАВ

8.2. Перечень информационно-справочных систем

Перечень используемых информационно-справочных систем представлен в таблице 11.

Таблица 11 – Перечень информационно-справочных систем

№ п/п	Наименование
	Не предусмотрено

9. Материально-техническая база, необходимая для осуществления образовательного процесса по дисциплине

Состав материально-технической базы представлен в таблице 12.

Таблица 12 – Состав материально-технической базы

№ п/п	Наименование составной части материально-технической базы	Номер аудитории
2	Мультиязычная лекционная аудитория	13-04
3	Дисплейный класс	13-03в

10. Фонд оценочных средств для проведения промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине

10.1. Состав фонда оценочных средств приведен в таблице 13

Таблица 13 - Состав фонда оценочных средств для промежуточной аттестации

Вид промежуточной аттестации	Примерный перечень оценочных средств
Экзамен	Список вопросов;

10.2. Перечень компетенций, относящихся к дисциплине, и этапы их формирования в процессе освоения образовательной программы приведены в таблице 14.
Таблица 14 – Перечень компетенций с указанием этапов их формирования в процессе освоения образовательной программы

Номер семестра	Этапы формирования компетенций по дисциплинам/практикам в процессе освоения ОП	
	ПК-1 «Способность осуществлять сбор, обработку, анализ и систематизацию научно-технической информации по теме исследования, выбор методик и средств решения задач»	1
8		Производственная практика научно-исследовательская работа
9		Интегральные навигационные системы
9		Производственная практика научно-исследовательская работа
10		Производственная преддипломная практика
ПК-2 «Способность самостоятельно выполнять теоретические, лабораторные и натурные исследования и эксперименты для решения конкурентоспособных научно-исследовательских и производственных задач с использованием современной аппаратуры»	4	Электроника
5		Электроника
6		Информационно-измерительные устройства летательных аппаратов
6		Основы теории пилотажно-навигационных комплексов
6		Электроника
7		Гирскопические приборы и системы
8		Производственная практика научно-исследовательская работа
9		Производственная практика научно-исследовательская работа
9		Обработка навигационной информации
9		Интегральные навигационные системы
10		Производственная преддипломная практика

10.3. В качестве критериев оценки уровня сформированности (освоения) у обучающихся компетенций применяется шкала модульно-рейтинговой системы университета. В таблице 15 представлена 100-балльная и 4-балльная шкалы для оценки сформированности компетенций.

Таблица 15 – Критерии оценки уровня сформированности компетенций

Оценка компетенции	Характеристика сформированных компетенций	
	100-балльная шкала	4-балльная шкала
85 ≤ К ≤ 100	«отлично» «зачтено»	<ul style="list-style-type: none"> - обучающийся глубоко и всесторонне усвоил программный материал; - уверенно, логично, последовательно и грамотно его излагает; - опираясь на знания основной и дополнительной литературы, тесно привязывает усвоенные научные положения с практической деятельностью направления; - умело обосновывает и аргументирует выдвигаемые им идеи; - делает выводы и обобщения; - свободно владеет системой специализированных понятий.
70 ≤ К ≤ 84	«хорошо» «зачтено»	<ul style="list-style-type: none"> - обучающийся твердо усвоил программный материал, грамотно и по существу излагает его, опираясь на знания основной литературы; - не допускает существенных неточностей; - умеет выделять усвоенные знания с практической деятельностью направления; - аргументирует научные положения; - делает выводы и обобщения; - владеет системой специализированных понятий.
55 ≤ К ≤ 69	«удовлетворительно» и «зачтено»	<ul style="list-style-type: none"> - обучающийся усвоил только основной программный материал, по существу излагает его, опираясь на знания только основной литературы; - допускает несущественные ошибки и неточности; - испытывает затруднения в практическом применении знаний направления; - слабо аргументирует научные положения; - затрудняется в формулировании выводов и обобщений; - частично владеет системой специализированных понятий.
К ≤ 54	«неудовлетворительно» «не зачтено»	<ul style="list-style-type: none"> - обучающийся не усвоил значительной части программного материала; - допускает существенные ошибки и неточности при рассмотрении проблем в конкретном направлении; - испытывает трудности в практическом применении знаний; - не может аргументировать научные положения; - не формулирует выводы и обобщений.

10.4. Типовые контрольные задания или иные материалы:

1. Вопросы (задачи) для экзамена (таблица 16)

№ п/п	Перечень вопросов для экзамена
1	Инерциальный способ определения координат местоположения объекта
2	Инерциальная навигация на плоской поверхности.
3	Навигация на сферической Земле.
4	Маятник, не возмущаемый ускорениями точки подвеса.
5	Период Фуллера.
6	Акселерометр. Особенности измерения ускорения. Фигура Земли.
7	Географические координаты. Виды координат.
8	Принципы построения ИНС.
9	ИНС полуаналитического типа.
10	ИНС геометрического типа.
11	Классификация платформенных ИСН.
12	Уравнения, функциональные и структурные схемы ИНС.
13	Модели ошибок автономных платформенных ИСН
14	Методики получения моделей ошибок ИНС.
15	Методические и инструментальные составившие ошибки ИНС
16	Уравнения ошибок инерциальных навигационных систем.
17	Определение при помощи ИНС ориентации корпуса объекта.
18	Принципы построения безлатформенных инерциальных систем (БИНС)
19	БИНС с акселерометрами и ДУС. БИНС с углами Эйлера-Крылова.
20	БИНС с направляющими косинусами
21	Уравнение Пуассона Кватернионы. Кватернионные матрицы.
22	Кинематическое уравнение для кватерниона.
23	Анализ алгоритмов БИНС. Структурные схемы БИНС. Моделирование работ БИНС.
24	Начальная выставка, коррекция и калибровка ИНС
25	Методы начальной выставки Обшая постановка задачи коррекции.
26	Краткий обзор методов оптимального и субоптимального оценивания линейных систем.
27	Калибровка и выставка инерциальных навигационных систем.
28	Основные виды навигационной информации, дополнительной по отношению к инерциальной.
29	Формирование сигналов коррекции.

2. Вопросы (задачи) для зачета / дифференцированного зачета (таблица 17)

Таблица 17 – Вопросы (задачи) для зачета / дифф. зачета

№ п/п	Перечень вопросов (задач) для зачета / дифференцированного зачета
	Не предусмотрено

1. Темы и задания для выполнения курсовой работы / выполнения курсового проекта

(таблица 18)

Таблица 18 – Примерный перечень тем для выполнения курсовой работы / выполнения курсового проекта

№ п/п	Примерный перечень тем для выполнения курсовой работы / выполнения курсового проекта
	Учебным планом не предусмотрено

2. Вопросы для проведения промежуточной аттестации при тестировании (таблица 19)

Таблица 19 – Примерный перечень вопросов для тестов

№ п/п	Примерный перечень вопросов для тестов
	не предусмотрено

3. Контрольные и практические задачи / задания по дисциплине (таблица 20)

Таблица 20 – Примерный перечень контрольных и практических задач / заданий

№ п/п	Примерный перечень контрольных и практических задач / заданий
	не предусмотрено

10.5. Методические материалы, определяющие процедуру оценивания знаний, умений, навыков и / или опыта деятельности, характеризующих этапы формирования компетенций, содержатся в Положениях «О текущем контроле успеваемости и промежуточной аттестации студентов ГУАП, обучающихся по программам высшего образования» и «О модульно-рейтинговой системе оценки качества учебной работы студентов в ГУАП».

11. Методические указания для обучающихся по освоению дисциплины

Целью дисциплины является получение студентами необходимых знаний, умений и навыков в области инерциальной навигации, предоставление возможности студентам развить и продемонстрировать навыки в области выбора, проектирования и использования инерциальных навигационных систем

Методические указания для обучающихся по освоению лекционного материала

Основное назначение лекционного материала – логически стройное, системное, глубокое и ясное изложение учебного материала. Назначение современной лекции в рамках дисциплины не в том, чтобы получить всю информацию по теме, а в освоении фундаментальных проблем дисциплины, методов научного познания, новейших достижений научной мысли. В учебном процессе лекция выполняет методологическую, организационную и информационную функции. Лекция раскрывает понятийный аппарат

конкретной области знания, её проблеме, даст полное представление о дисциплине, показывает взаимосвязь с другими дисциплинами.

Планируемые результаты при освоении обучающимся лекционного материала:

- получение современных, целостных, взаимосвязанных знаний, уровень которых определяется целевой установкой к каждой конкретной теме;
 - получение опыта творческой работы совместно с преподавателем;
 - развитие профессионально-деловых качеств, любви к предмету и самостоятельного творческого мышления.
 - появление необходимого интереса, необходимого для самостоятельной работы;
 - получение знаний о современном уровне развития науки и техники и о прогнозе их развития на ближайшие годы;
 - научиться методически обрабатывать материал (выделять главные мысли и положения, приходить к конкретным выводам, повторять их в различных формулировках);
 - получение точного понимания всех необходимых терминов и понятий.
- Лекционный материал может сопровождаться демонстрацией слайдов и использованием раздаточного материала при проведении коротких дискуссий об особенностях применения отдельных тематик по дисциплине.

- Структура представления лекционного материала:

- изложение теоретических вопросов, связанных с рассматриваемой темой;
- описание методов и алгоритмов, применяемых в современных интегрированных системах ориентации и навигации;
- демонстрация примеров построения интегрированных систем;
- описание изложенного материала;
- ответы на возникающие вопросы по теме лекции.

Методические указания для обучающихся по прохождению лабораторных работ

В ходе выполнения лабораторных работ обучающийся должен углубить и закрепить знания, практические навыки, овладеть современной методикой и техникой эксперимента в соответствии с квалификационной характеристикой обучающегося. Выполнение лабораторных работ состоит из экспериментально-практической, расчетно-аналитической частей и контрольных мероприятий.

Выполнение лабораторных работ обучающимся является неотъемлемой частью изучения дисциплины, определяемой учебным планом и относится к средствам, обеспечивающим решение следующих основных задач у обучающегося:

- приобретение навыков исследования процессов, явлений и объектов, изучаемых в рамках данной дисциплины;
- закрепление, развитие и детализация теоретических знаний, полученных на лекциях;
- получение новой информации по изучаемой дисциплине;
- приобретение навыков самостоятельной работы с лабораторным оборудованием и приборами.

Задание и требования к проведению лабораторных работ

Лабораторные работы проводятся с использованием методического материала и вариантов исходных данных, представленных преподавателем.

Структура и форма отчета о лабораторной работе

Отчет должен включать цель работы, основные теоретические положения, исходные данные, представленные преподавателем, результаты расчетов (схемы, графики, цифровые результаты), выводы по работе.

Требования к оформлению отчета о лабораторной работе

Отчет о лабораторной работе должен быть оформлен в соответствии с требованиями ГОСТ 7.32 - 2017 представленными на сайте http://gdar.pl/gdar/standart/itl_main.shtml. Полный лист лабораторной работы должен быть оформлен в соответствии с требованиями, представленными на сайте http://gdar.pl/gdar/standart/itl_main.shtml

Методические указания для обучающихся по прохождению самостоятельной работы

В ходе выполнения самостоятельной работы, обучающийся выполняет работу по заданию и при методическом руководстве преподавателя, но без его непосредственного участия.

Для обучающихся по заочной форме обучения, самостоятельная работа может включать в себя контрольную работу.

В процессе выполнения самостоятельной работы, у обучающегося формируется целостное представление о планировании рабочего времени, которое позволяет им развивать умения и навыки в освоении и систематизации приобретаемых знаний, обеспечивает высокий уровень успеваемости в период обучения, помогает получить навыки повышения профессионального уровня.

Методическими материалами, направляющими самостоятельную работу обучающегося являются:

- учебно-методический материал по дисциплине;
- методические указания по выполнению контрольных работ (для обучающихся по заочной форме обучения).

Методические указания для обучающихся по прохождению промежуточной аттестации

Промежуточная аттестация обучающихся предусматривает оценивание окончательных результатов обучения по дисциплине в форме экзамена с аттестационной оценкой «отлично», «хорошо», «удовлетворительно», «неудовлетворительно».

Система оценок при проведении промежуточной аттестации соответствует требованиям Положений «О текущем контроле успеваемости и промежуточной аттестации студентов ГУАП, обучающихся по программам высшего образования» и «О модульно-рейтинговой системе оценки качества учебной работы студентов в ГУАП».

Лист внесения изменений в рабочую программу дисциплины

Дата внесения изменений и дополнений. Подпись внесшего изменения	Содержание изменений и дополнений	Дата и № протокола заседания кафедры	Подпись зав. кафедрой